

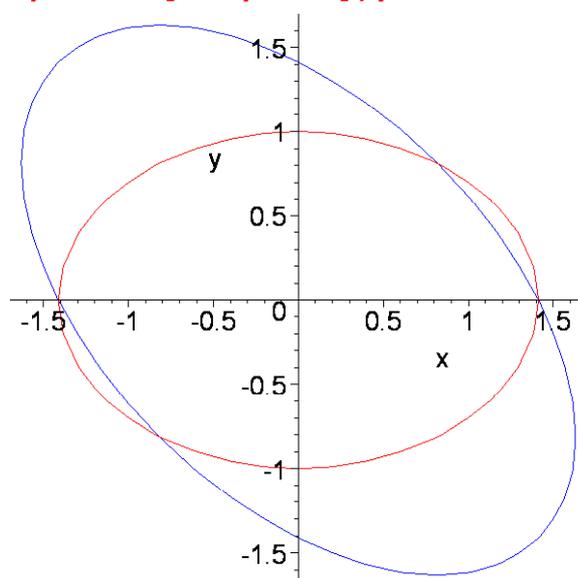
Řešení soustav nelineárních rovnic

Řešení soustav nelineárních rovnic užitím rezultantu (eliminantu)

PŘÍKLAD: Určete všechna řešení soustavy rovnic

$$\begin{aligned}x^2 + 2y^2 - 2 &= 0, \\x^2 + xy + y^2 - 2 &= 0.\end{aligned}$$

```
[ > restart;
> f:=x^2+2*y^2-2; g:=x^2+x*y+y^2-2;
      f:=x^2+2*y^2-2
      g:=x^2+x*y+y^2-2
> plots[implicitplot]([f,g],x=-10..10,y=-10..10,numpoints=10000,scaling=constrained,color=[red,blue]);
```



1. Klasické řešení

```
[ > Res:=solve({f,g},{x,y});
      Res := {y=0, x=RootOf(_Z^2-2)}, {x=RootOf(3_Z^2-2), y=RootOf(3_Z^2-2)}
> Res1:=allvalues(Res[1]); Res2:=allvalues(Res[2]);
      Res1 := {y=0, x=sqrt(2)}, {y=0, x=-sqrt(2)}
      Res2 := {x=sqrt(6)/3, y=sqrt(6)/3}, {x=-sqrt(6)/3, y=-sqrt(6)/3}
> P1:=eval([x,y],Res1[1]); P2:=eval([x,y],Res1[2]);
      P1 := [sqrt(2), 0]
      P2 := [-sqrt(2), 0]
```

$$P3 := \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{6}}{3} & \frac{\sqrt{6}}{3} \end{bmatrix}$$

$$P4 := \begin{bmatrix} -\frac{\sqrt{6}}{3} & -\frac{\sqrt{6}}{3} \end{bmatrix}$$

2. Řešení užitím resultantu

Vytvoříme Sylvesterovu matici polynomů $f(x)$, $g(x)$

Poznámka: Proměnnou y v tuto chvíli neuvažujeme jako neznámou, potlačíme ji. Proto hovoříme o polynomech $f(x)$, $g(x)$, nikoliv o polynomech $f(x,y)$, $g(x,y)$.

```
> Syl:=LinearAlgebra[SylvesterMatrix](f,g,x);
```

$$Syl := \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2y^2 - 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 2y^2 - 2 \\ 1 & y & y^2 - 2 & 0 \\ 0 & 1 & y & y^2 - 2 \end{bmatrix}$$

Determinant Sylvesterovy matice nazýváme resultant (též eliminant). V tomto případě se jedná o polynom jedné neznámé y . Resultant položíme roven nule a vypočítáme příslušné hodnoty y

```
> Resultant:=linalg[det](Syl);
```

$$Resultant := 3y^4 - 2y^2$$

Pro výpočet resultantu můžeme použít i funkci "resultant(f,g,x)", která je v Maple implementována:

```
> Resultant:=resultant(f,g,x);
```

$$Resultant := 3y^4 - 2y^2$$

```
> Reseni_y:=solve(Resultant,{y});
```

$$Reseni_y := \{y = 0\}, \{y = 0\}, \{y = \frac{\sqrt{6}}{3}\}, \{y = -\frac{\sqrt{6}}{3}\}$$

Jednotlivá řešení pro y postupně dosazujeme do původních rovnic. Dostáváme soustavy dvou rovnic o jedné neznámé x . Ty řešíme.

1. $y = 0$

```
> f_x_1:=eval(f,Reseni_y[1]); g_x_1:=eval(g,Reseni_y[1]);
```

$$f_{x_1} := x^2 - 2$$

$$g_{x_1} := x^2 - 2$$

```
> solve(f_x_1,{x}); solve(g_x_1,{x});
```

$$\{x = \sqrt{2}\}, \{x = -\sqrt{2}\}$$

$$\{x = \sqrt{2}\}, \{x = -\sqrt{2}\}$$

$$2. y = \frac{\sqrt{6}}{3}$$

```
[ > f_x_2:=eval(f,Reseni_y[3]); g_x_2:=eval(g,Reseni_y[3]);
      f_x_2 := x^2 - 2/3
      g_x_2 := x^2 + 1/3 x sqrt(6) - 4/3
[ > solve(f_x_2,{x}); solve(g_x_2,{x});
      {x = sqrt(6)/3}, {x = -sqrt(6)/3}
      {x = sqrt(6)/3}, {x = -2*sqrt(6)/3}
```

$$3. y = -\frac{\sqrt{6}}{3}$$

```
[ > f_x_3:=eval(f,Reseni_y[4]); g_x_3:=eval(g,Reseni_y[4]);
      f_x_3 := x^2 - 2/3
      g_x_3 := x^2 - 1/3 x sqrt(6) - 4/3
[ > solve(f_x_3,{x}); solve(f_x_3,{x});
      {x = sqrt(6)/3}, {x = -sqrt(6)/3}
      {x = sqrt(6)/3}, {x = -sqrt(6)/3}
[ >
```

PŘÍKLAD: Pro které hodnoty parametru k mají polynomy $f(x) = x^2 + kx + 2$ a $g(x) = x^3 - kx + 2$ společný nulový bod?

```
[ > restart;
[ > f:=x^2+k*x+2; g:=x^3-k*x+2;
      f := x^2 + kx + 2
      g := x^3 - kx + 2
```

Vytvoříme Sylvesterovu matici polynomů $f(x)$, $g(x)$

```
[ > Syl:=LinearAlgebra[SylvesterMatrix](f,g,x);
```

$$Syl := \begin{bmatrix} 1 & k & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & k & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & k & 2 \\ 1 & 0 & -k & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -k & 2 \end{bmatrix}$$

Determinant Sylvesterovy matice nazýváme rezultant (též eliminant). V tomto případě se jedná o polynom jedné neznámé k . Rezultant položíme roven nule a vypočítáme příslušné hodnoty k

```
[ > Rezultant:=linalg[det](Syl);
      Rezultant := 12 + 4 k^2 + 20 k - 4 k^3
  > Reseni_k:=solve(Rezultant,{k});
      Reseni_k := {k = 3}, {k = -1}, {k = -1}
```

Obě řešení pro k postupně dosadíme do původních rovnic. Pokaždé dostaneme dvojici polynomů. U každého z nich určíme nulové body. V prvním případě mají polynomy f, g jeden společný nulový bod, v druhém případě pak dva.

```
[ > f_1:=eval(f,Reseni_k[1]); g_1:=eval(g,Reseni_k[1]);
      f_1 := x^2 + 3 x + 2
      g_1 := x^3 - 3 x + 2
  > Res_f_1:=solve(f_1,x); Res_g_1:=solve(g_1,x);
      Res_f_1 := -1, -2
      Res_g_1 := -2, 1, 1
  > f_2:=eval(f,Reseni_k[2]); g_2:=eval(g,Reseni_k[2]);
      f_2 := x^2 - x + 2
      g_2 := x^3 + x + 2
  > Res_f_2:=solve(f_2,x); Res_g_2:=solve(g_2,x);
      Res_f_2 := 1/2 + 1/2 I sqrt(7), 1/2 - 1/2 I sqrt(7)
      Res_g_2 := -1, 1/2 + 1/2 I sqrt(7), 1/2 - 1/2 I sqrt(7)
```

PŘÍKLAD: Určete všechna řešení soustavy rovnic

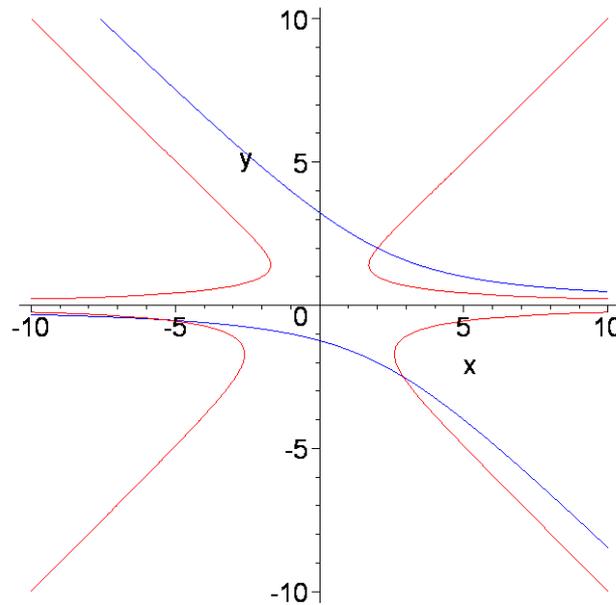
$$x^2 y^2 - y^4 + 3 y - 6 = 0,$$

$$x y + y^2 - 2 y - 4 = 0.$$

```
[ > restart;
  > f:=x^2*y^2-y^4+3*y-6=0; g:=x*y+y^2-2*y-4=0;
      f:=x^2 y^2 - y^4 + 3 y - 6 = 0
```

$$g := x y + y^2 - 2 y - 4 = 0$$

```
> plots[implicitplot]([f,g],x=-10..10,y=-10..10,numpoints=10000,scaling=constrained,color=[red,blue]);
```



Vytvoříme Sylvesterovu matici polynomů $f(x)$, $g(x)$

Poznámka: Proměnnou y v tuto chvíli neuvažujeme jako neznámou, potlačíme ji. Proto hovoříme o polynomech $f(x)$, $g(x)$, nikoliv o polynomech $f(x,y)$, $g(x,y)$.

```
> Syl:=LinearAlgebra[SylvesterMatrix](lhs(f),lhs(g),x);
```

$$Syl := \begin{bmatrix} y^2 & 0 & -y^4 + 3y - 6 \\ y & y^2 - 2y - 4 & 0 \\ 0 & y & y^2 - 2y - 4 \end{bmatrix}$$

Determinant Sylvesterovy matice nazýváme **rezultant** (též **eliminant**). V tomto případě se jedná o polynom jedné neznámé y . **Rezultant** položíme roven nule a vypočítáme příslušné hodnoty y

```
> Rezultant:=linalg[det](Syl);
```

$$Rezultant := -4 y^5 - 4 y^4 + 19 y^3 + 10 y^2$$

```
> factor(Rezultant);
```

$$-y^2 (y - 2) (2y + 5) (2y + 1)$$

```
> Reseni_y:=solve(Rezultant,{y});
```

$$Reseni_y := \{y=0\}, \{y=0\}, \{y=2\}, \{y=\frac{-5}{2}\}, \{y=\frac{-1}{2}\}$$

Jednotlivá řešení pro y postupně dosazujeme do původních rovnic. Dostáváme soustavy dvou rovnic o jedné neznámé x . Ty řešíme. Jak vidíme hned v případě pro $y = 0$, nemusí mít vždy řešení.

1. $y = 0$

```
> f_x_1:=eval(f,Reseni_y[1]); g_x_1:=eval(g,Reseni_y[1]);
```

$$f_{x_1} := -6 = 0$$

$$g_{x_1} := -4 = 0$$

Nemá řešení

2. $y = 2$

```
> f_x_2:=eval(f,Reseni_y[3]); g_x_2:=eval(g,Reseni_y[3]);
```

$$f_{x_2} := 4x^2 - 16 = 0$$

$$g_{x_2} := 2x - 4 = 0$$

```
> Reseni_x_2:=solve({f_x_2,g_x_2},x);
```

$$Reseni_{x_2} := \{x = 2\}$$

Řešení:

```
> P1:=eval(eval([x,y],Reseni_x_2),Reseni_y[3]);
```

$$P1 := [2, 2]$$

3. $y = -\frac{5}{2}$

```
> f_x_3:=eval(f,Reseni_y[4]); g_x_3:=eval(g,Reseni_y[4]);
```

$$f_{x_3} := \frac{25x^2}{4} - \frac{841}{16} = 0$$

$$g_{x_3} := -\frac{5x}{2} + \frac{29}{4} = 0$$

```
> Reseni_x_3:=solve({f_x_3,g_x_3},x);
```

$$Reseni_{x_3} := \left\{x = \frac{29}{10}\right\}$$

Řešení:

```
> P2:=eval(eval([x,y],Reseni_x_3),Reseni_y[4]);
```

$$P2 := \left[\frac{29}{10}, \frac{-5}{2}\right]$$

4. $y = -\frac{1}{2}$

```
> f_x_4:=eval(f,Reseni_y[5]); g_x_4:=eval(g,Reseni_y[5]);
```

$$f_{x_4} := \frac{x^2}{4} - \frac{121}{16} = 0$$

$$g_{x_4} := -\frac{x}{2} - \frac{11}{4} = 0$$

```
> Reseni_x_4:=solve({f_x_4,g_x_4},x);
```

$$Reseni_{x_4} := \left\{x = \frac{-11}{2}\right\}$$

Řešení:

```
> P3:=eval(eval([x,y],Reseni_x_4),Reseni_y[5]);
```

$$P3 := \left[\frac{-11}{2}, \frac{-1}{2} \right]$$

Závěr: Daná soustava nelineárních rovnic má následující tři řešení

> P := {P1, P2, P3};

$$P := \left\{ \left[\frac{-11}{2}, \frac{-1}{2} \right], [2, 2], \left[\frac{29}{10}, \frac{-5}{2} \right] \right\}$$