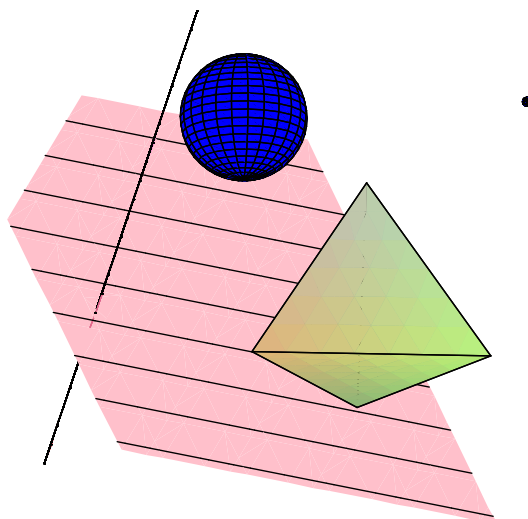
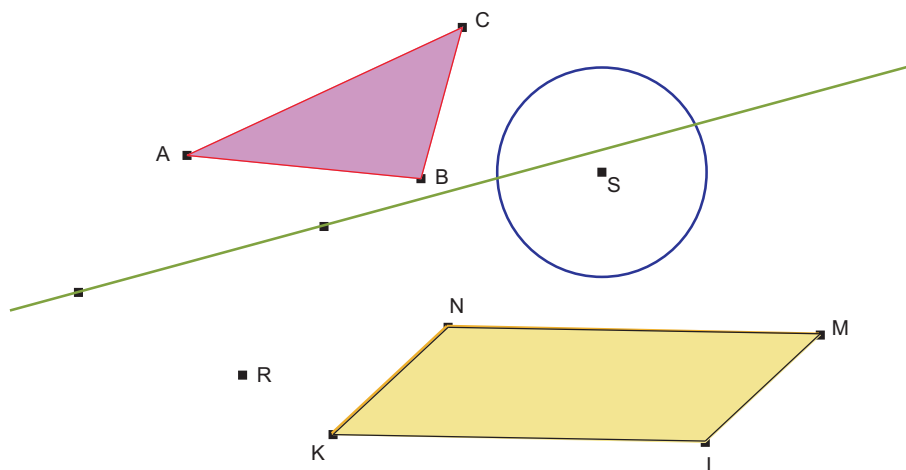


## 13 Afinity bodový prostor

Afinní bodový prostor je množina bodů. Jedná se o zobecnění nám dobře známých prostorů - dvourozměrného prostoru (tj. „roviny“), který známe z planimetrie a z analytické geometrie, a třírozměrného prostoru (stručně „prostoru“), který známe ze stereometrie a z analytické geometrie.



Obrázek 3: Trojrozměrný bodový prostor a jeho podmnožiny



Obrázek 4: Dvojrozměrný bodový prostor a jeho podmnožiny

Zajímá nás:

- **popis** vybraných **podmnožin** (body, přímky, roviny, nadroviny ...)  
těchto prostorů,
- a **vztahy mezi** (incidence, různoběžnost, rovnoběžnost, mimoběž-  
nost, ...) mezi těmito podmnožinami.

V afinním bodovém prostoru **neumíme měřit vzdálenosti a úhly**. To budeme moci provádět až po jeho doplnění o skalární součin vektorů (potom hovoříme o Eukleidovském bodovém prostoru).

Význam pojmu **afinní**:

„Affinis“ znamená latinsky „příbuzný“.

Poprvé tento pojem použil *Leonhard EULER* (1707-1783, Švýcarsko) pro označení vztahu vzoru a obrazu v zobrazení, které zachovává dělicí poměr. Takovým zobrazením se začalo říkat *afinní zobrazení*.

*Afinní geometrii* pak rozumíme geometrii bez vzdáleností a odchylek.



### 13.1 Definice afinního bodového prostoru

Jsou **dvě cesty, jak definovat afinní bodový prostor** a popisovat jeho podmnožiny a vztahy mezi nimi:

#### 1. Axiomatická výstavba

Příklad axiomu: „Dvěma body je určena jediná přímka“

Soustava axiomů euleidovské geometrie

- *Eukleides* (365 př. n. l. - 300 př. n. l., Řecko) - kniha „Základy“ (Stoicheia),
- David Hilbert (1862 - 1943, Německo)

#### 2. Využití vektorového prostoru

Skutečnost, že **každými dvěma body je určen vektor** nám umožňuje při definici afinního bodového prostoru využít axiomů definujících **vektorový prostor**.

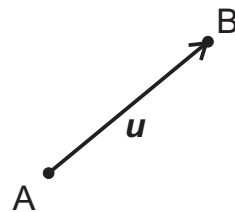
Půjdeme touto druhou cestou.

Klíčovou roli v tomto postupu hraje **zobrazení**

$$g : A_n \times A_n \rightarrow V,$$

které každé dvojici bodů  $A, B \in A_n$  přiřadí vektor  $\vec{u}$  z prostoru  $V_n$  :

$$\vec{u} = g(A, B) \quad \text{nebo} \quad \vec{u} = B - A. \quad (7)$$



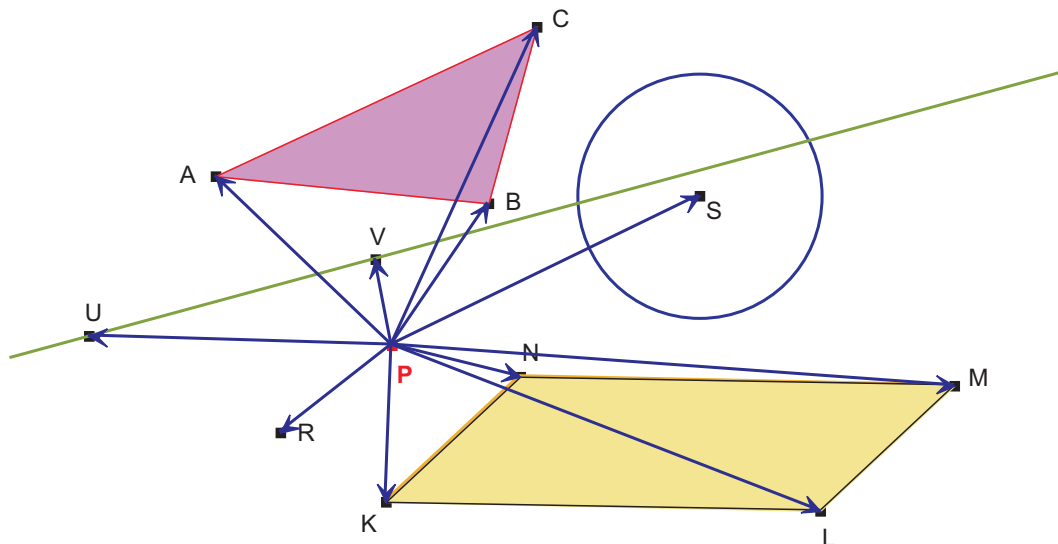
### Problém

Různým dvojicím bodů může příslušet stejný vektor (volný vektor má nekonečně mnoho různých umístění).

Jak zařídíme, aby zobrazení bodového prostoru  $A_n$  na vektorový prostor  $V_n$  bylo **vzájemně jednoznačné**?

### Řešení

Zavedeme v bodovém prostoru „pevný bod“

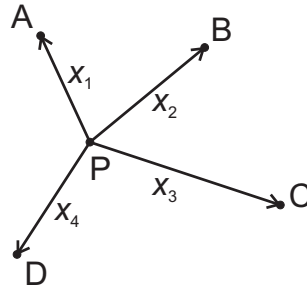


Obrázek 5: Určení polohy bodů v prostoru

Zvolíme-li pevný bod  $P$ , je možno každému bodu prostoru jednoznačně přiřadit vektor:

$$A \rightarrow \vec{x}_1 = A - P, \quad B \rightarrow \vec{x}_2 = B - P, \quad C \rightarrow \vec{x}_3 = C - P,$$

$$D \rightarrow \vec{x}_4 = D - P, \quad P \rightarrow \vec{o} = P - P.$$



a naopak, každému vektoru příslušného vektorového prostoru je tím jednoznačně přiřazen bod:

$$\vec{x}_1 \rightarrow A = P + \vec{x}_1, \quad \vec{x}_2 \rightarrow B = P + \vec{x}_2, \quad \vec{x}_3 \rightarrow C = P + \vec{x}_3, \\ \vec{x}_4 \rightarrow D = P + \vec{x}_4, \quad \vec{o} \rightarrow P = P + \vec{o}.$$

## Zavedli jsme dvě nové operace

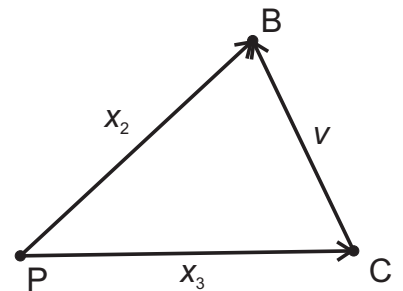
	Znaménko	Popis	Výsledek	Příklad
1)	„-“	„odčítání bodů“	<b>vektor</b>	$\vec{u} = B - A$
2)	„+“	„sčítání bodu a vektoru“	<b>bod</b>	$B = A + \vec{u}$

Víme, že pro vektory  $\vec{x}_2$ ,  $\vec{x}_3$  a  $\vec{v}$  na vedlejším obrázku platí vztah

$$\vec{x}_2 = \vec{x}_3 + \vec{v},$$

který můžeme zapsat pomocí jejich umístění takto

$$B - P = (C - P) + (B - C). \quad (8)$$



Přitom na volbě umístění nezávisí.

Vlastnost (8) se dá zapsat pomocí zobrazení (7) takto:

$$g(A, B) = g(P, C) + g(C, B).$$

Budeme požadovat její platnost v každém afinním bodovém prostoru.

**DEFINICE 18 (Afinní bodový prostor).** Neprázdnou množinu  $A_n$  (její prvky jsou tzv. body) nazveme afinním bodovým prostorem dimenze  $n$ , jestliže je dán vektorový prostor  $V_n$  dimenze  $n$  a zobrazení

$$g : A_n \times A_n \rightarrow V$$

těchto vlastností:

1. Pro každý bod  $A \in A_n$  a pro každý vektor  $\vec{x} \in V_n$  existuje jediný bod  $B \in A_n$  tak, že

$$g(A, B) = \vec{x} \quad \text{t.j.} \quad B = A + \vec{x}.$$

2. Pro každé tři body  $A, B, C \in A_n$  platí, že

$$g(A, C) = g(A, B) + g(B, C).$$

Vektorový prostor  $V_n$  nazýváme vektorovým zaměřením afinního prostoru  $A_n$ .

(Pech:AGLÚ/str.14)

### Příklady afinního bodového prostoru

1. Jednoprvková množina se zaměřením  $V_0 = \{\vec{0}\}$  je afinní **bodový prostor dimenze 0**.

2. Sám vektorový prostor  $V_n$  je **afinním bodovým prostorem**. Platí

$$g(\vec{u}, \vec{v}) = \vec{v} - \vec{u}.$$

**Poznámka.** Pozor Výše uvedený příklad 2 neplatí naopak. **Nelze říci, že afinní bodový prostor je zároveň vektorovým prostorem.**

**PŘÍKLAD 13.1.** Rozhodněte, zda jsou uvedené množiny  $P$  afinními bodovými prostory.

a)  $P = R^3, V_3 = R^3, g(X, Y) = (y_1 - x_1, y_2 - x_2, y_3 - x_3).$

b)  $P = R^3, V_2 = R^2, g(X, Y) = (y_1 - x_1, y_2 - x_2),$

c)  $P = R^n, V_n = R^n, g(X, Y) = (y_1 - x_1, y_2 - x_2, \dots, y_n - x_n),$

**Poznámka (1).** Afinní bodový prostor  $A_n$  zapisujeme také takto:

$$A_n = (A, V_n, g),$$

kde  $A$  je množina bodů,  $V$  je zaměření vektorového prostoru a  $g$  je zobrazení  $g : A_n \times A_n \rightarrow V$ .

**Poznámka (2).** Afinní bodový prostor  $A_n$  nazýváme plným jménem „afinní bodový prostor nad tělesem  $T$ “, kde  $T$  je stejné jako pro zaměření  $V_n$ .

**Věta 27 (Pravidla pro počítání s operacemi „+“ a „-“).** *Nechť  $A, B, C, D$  jsou libovolné body afinního prostoru  $A_n$  a  $\vec{u}, \vec{v}$  libovolné vektory ze zaměření  $V_n$ . Potom:*

1.  $A - A = \vec{o}$ ,
2.  $A - B = -(B - A)$ ,
3.  $(A + \vec{u}) - B = (A - B) + \vec{u}$ ,
4.  $B - (A + \vec{u}) = (B - A) - \vec{u}$ ,
5.  $(A + \vec{u}) + \vec{v} = A + (\vec{u} + \vec{v})$ ,
6.  $(A - B) + (C - D) = (A - D) + (C - B)$ ,
7.  $A - B = D - C \Leftrightarrow A - D = B - C$ ,
8.  $A + \vec{u} = B + \vec{v} \Leftrightarrow A - B = \vec{v} - \vec{u}$ .

**(Pech:AGLÚ/str.15 - Věta 2.1)**

**Poznámka.** Nemají smysl výrazy:  $A + B, \vec{u} - A$ .

**PŘÍKLAD 13.2.** Označme  $M$  množinu všech řešení nehomogenní soustavy lineárních rovnic  $Ax = b$  a  $W_A$  vektorový prostor všech řešení homogenní soustavy  $Ax = o$ . Dokažte, že množina  $M$  je afinním bodovým prostorem se zaměřením  $W_A$ .