

## 2 Afinní zobrazení

Afinní zobrazení v rovině je příkladem transformace roviny na sebe. Každému bodu  $X$  roviny  $E_2$  přiřadí bod  $X' = f(X)$  téže roviny při zachování určitých vlastností. Důležitým pojmem při zavedení afinního zobrazení je dělicí poměr. Jedná se o tzv. *invariant* afinního zobrazení.

### 2.1 Dělicí poměr

Dělicím poměrem zde rozumíme číslo, které jednoznačně udává polohu bodu na přímce vzhledem ke dvěma pevně daným bodům této přímky.



Obrázek 9: Tři kolineární body

**Definice 9** (Dělicí poměr). *Nechť  $A, B, C$ ;  $A \neq B$ ,  $C \neq B$ , jsou tři body ležící na přímce (tj. tři kolineární body). Dělicím poměrem bodu  $C$  vzhledem k bodům  $A, B$  rozumíme reálné číslo  $\lambda$ , které zapisujeme  $(ABC)$ , a pro jehož absolutní hodnotu platí*

$$|(ABC)| = \frac{|AC|}{|BC|}, \quad (1)$$

*přitom pro bod  $C$  ležící vně úsečky  $AB$  je  $(ABC) > 0$  a pro bod  $C$  ležící uvnitř  $AB$  je  $(ABC) < 0$ . Pro  $C = A$  je zřejmě  $(ABC) = 0$ .*

**Poznámka.** Uvedená definice zavádí dělicí poměr pomocí podílu vzdáleností bodu  $C$  od daných bodů  $A, B$ . Protože vzdálenosti jsou kladné, nepřináší jejich podíl žádnou informaci o znaménku dělicího poměru, kterému pak musí být věnována zvláštní část definice. Tomu se vyhneme, pokud použijeme k zavedení pojmu dělicí poměr odpovídající vektory definované příslušnou trojicí bodů, viz Obr.10.



Obrázek 10: Dělicí poměr bodu  $C$  vzhledem k bodům  $A, B$

**Definice 10** (Dělicí poměr 2). *Nechť  $A, B, C$ ;  $A \neq B$ ,  $C \neq B$ , jsou tři body ležící na přímce (tj. tři kolineární body). Potom číslo  $\lambda$  definované rovnicí*

$$C - A = \lambda(C - B) \quad (2)$$

*značíme  $(ABC)$  a nazýváme dělicím poměrem bodu  $C$  vzhledem k bodům  $A, B$ .*

**Poznámka.** Ve vztahu (2) je obsažena kompletní informace o čísle  $\lambda$ , tj. o jeho absolutní hodnotě i o znaménku. Pro snazší zapamatování si můžeme (2) přepsat do tvaru

$$\lambda = \frac{C - A}{C - B},$$

který sice není formálně správně, ale jasně koresponduje se vztahem (1). Smysl získá až dosazením souřadnic bodů  $A = [a_1; a_2]$ ,  $B = [b_1; b_2]$ ,  $C = [c_1; c_2]$  :

$$\lambda = \frac{c_1 - a_1}{c_1 - b_1} = \frac{c_2 - a_2}{c_2 - b_2}.$$

**PŘÍKLAD 2.1.** Určete dělicí poměr  $(ABS)$  středu  $S$  úsečky  $AB$  vzhledem k jejím krajním bodům  $A, B$ .

**PŘÍKLAD 2.2.** Pro body  $A, B, C$  platí  $(ABC) = \lambda$ . Zapište pomocí  $\lambda$  dělicí poměry  $(BAC)$ ,  $(CBA)$ ,  $(ACB)$ ,  $(CAB)$  a  $(BCA)$ .

*Řešení:* Vztah (2) pro  $(ABC) = \lambda$  přepíšeme do tvaru  $A = \lambda B + (1 - \lambda)C$ . Odtud po vydělení  $\lambda$  dostaneme  $B = \frac{1}{\lambda}A + (1 - \frac{1}{\lambda})C$ . Odtud je zřejmé, že  $(BAC) = \frac{1}{\lambda}$ . Poznamenejme ještě, že ke stejnému výsledku vede také toto odvození:  $(BAC) = \frac{C - B}{C - A} = \frac{1}{\frac{C - A}{C - B}} = \frac{1}{\lambda}$ .

Analogicky odvodíme vyjádření dalších dělicích poměrů v rámci dané trojice bodů:  $(CBA) = \frac{\lambda}{\lambda - 1}$ ,  $(ACB) = 1 - \lambda$ ,  $(CAB) = \frac{1}{1 - \lambda}$  a  $(BCA) = 1 - \frac{1}{\lambda}$ .

**PŘÍKLAD 2.3.** V rovině jsou dány dva pevné body  $A, B$ . Určete množinu všech bodů  $X$  této roviny, pro které platí

$$\frac{|AX|}{|BX|} = k,$$

kde  $k$  je reálná konstanta.

*Řešení:* Hledanou množinou je kružnice, které je známá jako „Apolloniova kružnice“. Nalezení její rovnice si usnadníme vhodným umístěním bodů  $A, B$  vzhledem k souřadnicovým osám. Konkrétně je umístíme na osu  $x$  tak, že  $A = [-a, 0]$  a  $B = [a, 0]$ , kde  $a \in R$ . Vztah  $\frac{|AX|}{|BX|} = k$  přepíšeme do tvaru

$$|AX| = k|BX|$$

a dosadíme uvedené souřadnice bodů  $A, B, X$ . Dostaneme

$$\sqrt{(x + a)^2 + y^2} = k\sqrt{(x - a)^2 + y^2}.$$

Po umocnění obou stran rovnosti na druhou a po několika úpravách, mimo jiné také použijeme doplnění na čtverec, dostáváme rovnici vyšetřované množiny bodů  $X = [x, y]$  ve tvaru

$$\left(x - \frac{a(k^2 + 1)}{k^2 - 1}\right)^2 + y^2 = \frac{4a^2 k^2}{(k^2 - 1)^2},$$

který odpovídá rovnici  $(x - s_1)^2 + (y - s_2)^2 = r^2$  kružnice se středem  $S = [s_1, s_2]$  a poloměrem  $r$ .

## 2.2 Afinity zobrazení

**Definice 11** (Afinity zobrazení). *Zobrazení  $f$  afinního prostoru  $A$  do afinního prostoru  $A'$  se nazývá afinní, jestliže má tuto vlastnost: Leží-li navzájem různé body  $B, C, D$  z prostoru  $A$  na přímce, pak jejich obrazy  $f(B), f(C), f(D)$  buď splývají, nebo jsou navzájem různé, leží na jedné přímce a jejich dělicí poměr se rovná dělicímu poměru jejich vzorů, tj.:*

$$(f(B), f(C); f(D)) = (B, C; D).$$