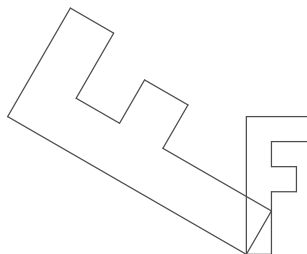


## 7 Podobná zobrazení

### 7.1 Podobné zobrazení

**Úkol:** Napište rovnice pro zobrazení v rovině, které každý útvar otočí kolem počátku o úhel  $\alpha$  a dvakrát zvětší (viz Obr. 1).



Obrázek 23: Podobné zobrazení v rovině

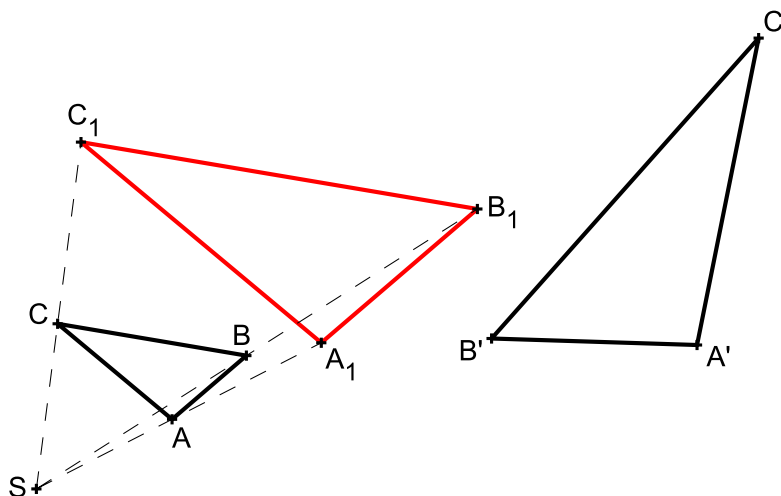
**Definice 22.** Zobrazení  $f$  roviny (euklidovského prostoru  $E_2$ ) na sebe se nazývá „podobnou transformací roviny“ (též „podobností v rovině“), jestliže existuje kladné reálné číslo  $k$  tak, že pro každé dva body  $X, Y$  roviny a jejich obrazy  $X', Y'$  platí:

$$|X'Y'| = k|XY|.$$

Číslo  $k$  se nazývá koeficient podobnosti  $f$ .

#### Poznámky.

1. Každé podobné zobrazení je afinní.
2. Podobnosti s koeficientem  $k \neq 1$  nazýváme *vlastní podobností*.



Obrázek 24: Každou podobnost lze rozložit na stejnoolehlost a shodnost

**Věta 24.** Každou podobnost v rovině s poměrem podobnosti  $k$  lze rozložit na stejnoolehlost  $H(S, k)$  a shodnost  $Z$ . Přitom střed stejnoolehlosti můžeme volit libovolně a shodnost  $Z$  je tím určena jednoznačně.

**Věta 25** (O určenosti podobnosti v rovině). Každá podobnost v rovině je jednoznačně určena trojúhelníkem  $ABC$  a jeho obrazem  $A'B'C'$  takovým, že  $|A'B'| = k|AB|$ ,  $|B'C'| = k|BC|$ ,  $|A'C'| = k|AC|$ , kde  $k, k > 0$ , je koeficient této podobnosti.

**PŘÍKLAD 7.1.** V euklidovské rovině je dán čtverec  $ABCD$  se středem  $S$ . Existuje právě jedno podobné zobrazení roviny čtverce do sebe, při kterém se body  $A, B, S$  zobrazí po řadě na body  $D, B, C$ . Rozložte toto podobné zobrazení na stejnoolehlost a shodné zobrazení.

**Věta 26.** Každá vlastní podobnost eukleidovské roviny je buď stejnoolehlost, nebo stejnoolehlost složená s otočením kolem středu stejnoolehlosti, nebo stejnoolehlost složená s osovou souměrností, jejíž osa prochází středem souměrnosti.

**Věta 27.** Každá vlastní podobnost má právě jeden samodružný bod.