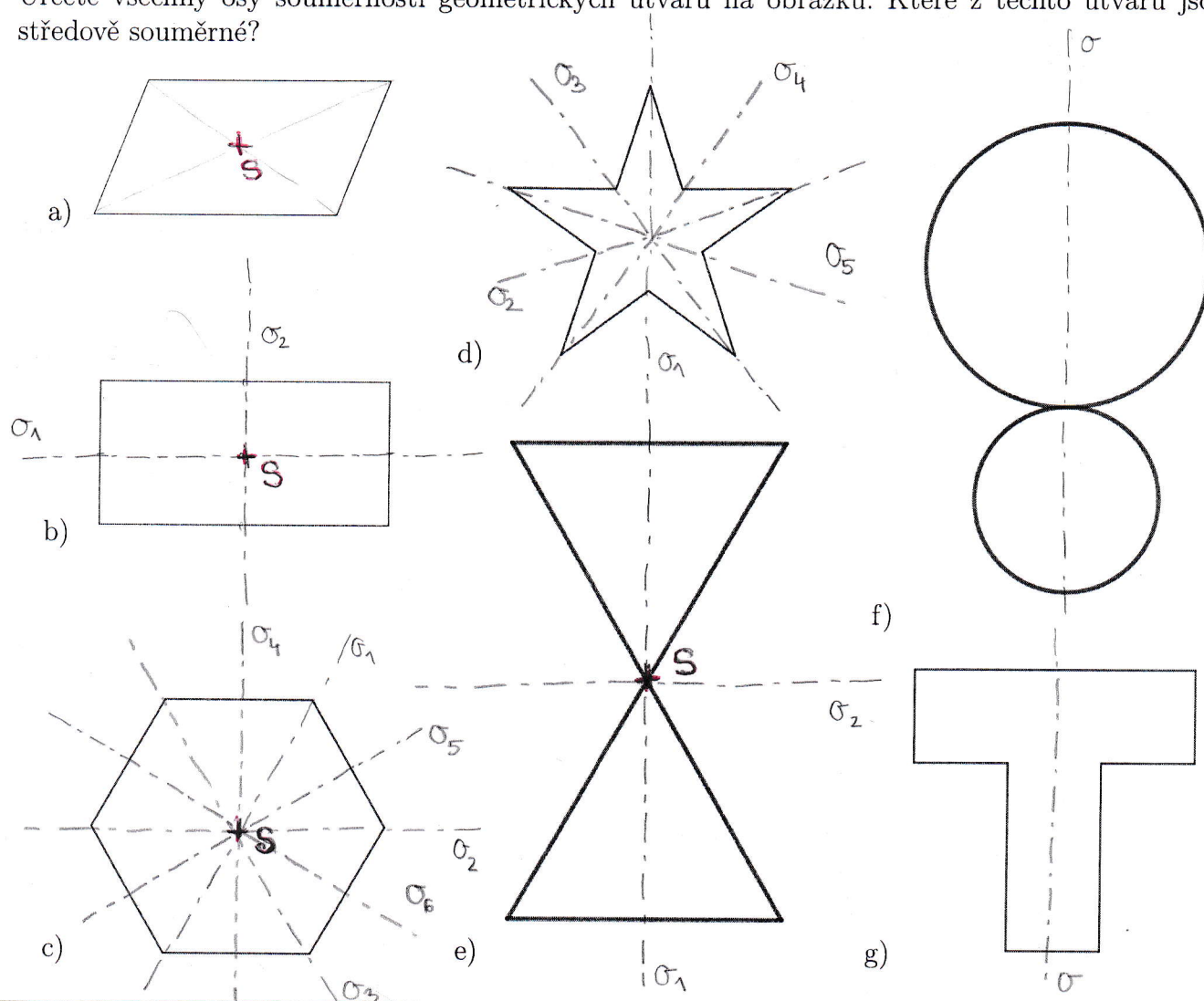


## Shodná zobrazení v rovině

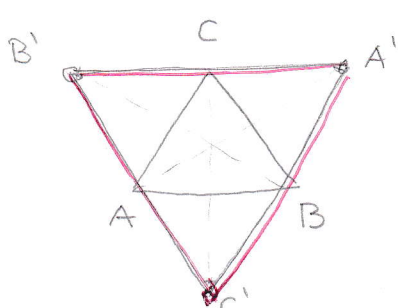
1. Určete všechny osy souměrnosti geometrických útvarů na obrázku. Které z těchto útvarů jsou středově souměrné?



2. Podle předchozí úlohy odpovězte na otázky:

- a) Může být středově souměrný útvar, který není osově souměrný? ANO, viz 1a)  
 b) Může být středově souměrný útvar, který má lichý počet os souměrnosti? NE  
 c) Může být středově souměrný útvar, který má sudý počet os souměrnosti? ANO, viz 1b, c, e

3. Narýsujte rovnostranný trojúhelník  $ABC$ . Sestrojte body  $A'$ ,  $B'$ ,  $C'$  osově souměrné k bodům  $A$ ,  $B$ ,  $C$  podle přímk  $BC$ ,  $CA$ ,  $AB$ . Jaký konvexní útvar určují body  $A$ ,  $C'$ ,  $B$ ,  $A'$ ,  $C$ ,  $B'$ ?



Jedná se o rovnostranný trojúhelník (při správném rýsování)

4. Které kružnice jsou samodružné

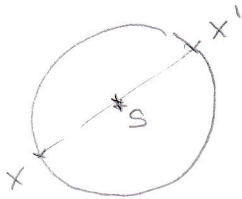
a) ve středové souměrnosti  $S_S$ ,

Kružnice se středem v  $S$  (je středem soum.)

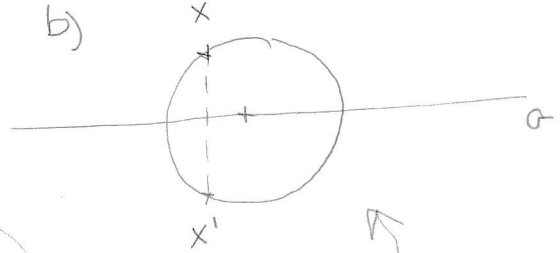
b) v osové souměrnosti  $O_o$ ?

Kružnice se středem na ose  $\sigma$

Ad a)



b)



bod kružnice se zobrazí zase na bod té samé kružnice

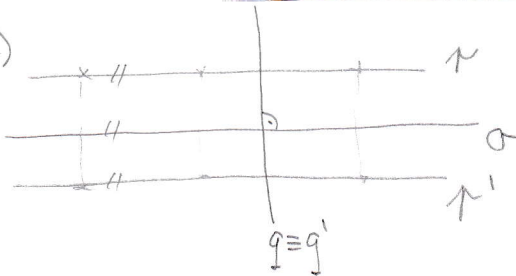
5. Pro které přímky jsou vzor a obraz rovnoběžné přímky

a) v osové souměrnosti, Pro přímky rovnoběžné s osou soum. nebo na ní kolmé

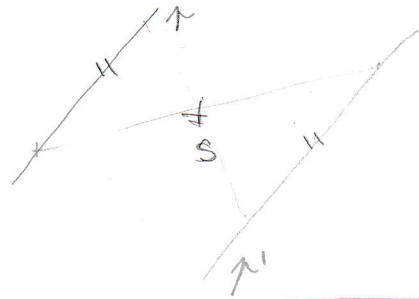
b) ve středové souměrnosti?

Pro všechny! stř. soum. má samodružné všechny směry

Ad a)



b)



6. Sestrojte obraz daného bodu  $A$ , daného trojúhelníku  $ABC$ , přímky  $p$

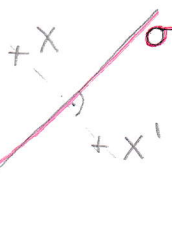
a) v osové souměrnosti dané involutorní dvojicí bodů  $XX'$ ,

b) ve středové souměrnosti dané involutorní dvojicí bodů  $XX'$ ,

c) v posunutí daném dvojicí bodů "obraz-vzor"  $XX'$ ,

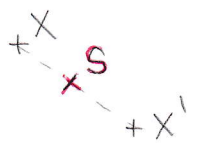
d) v otočení daném středem souměrnosti a orientovaným úhlem.

Ad a)



Osu souměrnosti najdeme jako osu úsečky  $XX'$

b)



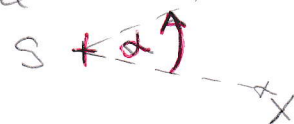
Střed souměrnosti najdeme jako střed úsečky  $XX'$

c)



Směr a velikost posunutí jsou určeny orientovanou úsečkou  $XX'$

d) Jedná se o přímé zobrazení otočením, postupujeme dle definice



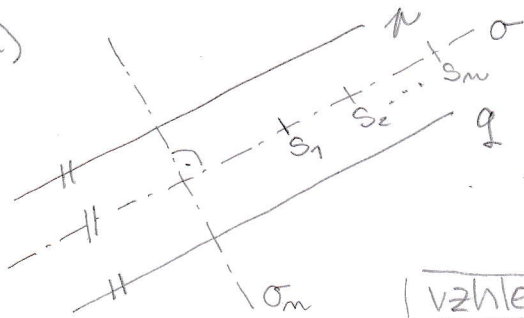
7. Kolik os souměrnosti (středů souměrnosti) má rovinný geometrický útvar, který je sjednocením

a) dvou rovnoběžných přímek  $p, g$ ,

b) dvou kolmých přímek  $p, g$ ?

Určete je.

Ad a)



Dvě rovnoběžné přímky ohraničují část roviny, které říkáme páš rovnoběžek.

Tento páš má zřejmou osu souměrnosti  $\sigma$ , tzv. osu pášů,

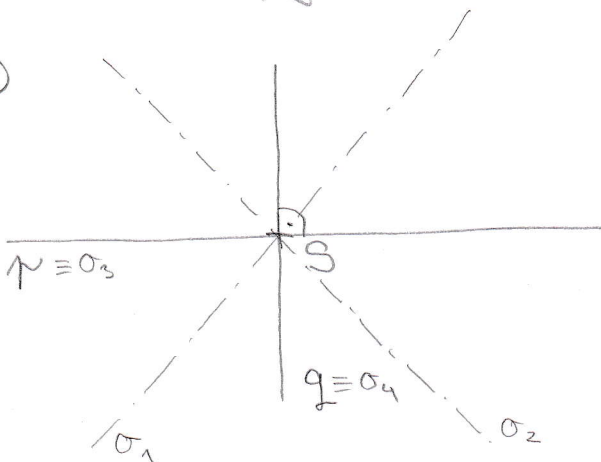
vzhledem k nekonečnosti přímek  $p, g$  ale můžeme jako jejich osu souměrnosti

uvažovat každou přímku  $\sigma_m$ , která je na ně kolmá.

Osa souměrnosti daného útvaru je proto nekonečně mnoho, přitom jedna z nich je osou pášů a ostatní jsou kolmé na dané rovnoběžky.

Středů souměrnosti má daný útvar také nekonečně mnoho, jsou to všechny body  $s_m$  na ose pášů  $\sigma$ .

b)



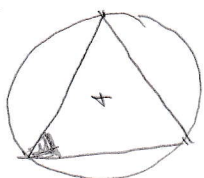
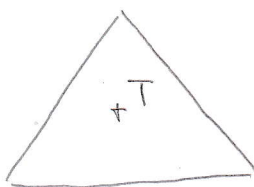
Daný útvar má 4 osy souměrnosti.

Dvě z nich,  $\sigma_1$  a  $\sigma_2$ , jsou osami úhlu, které přímky svírají,

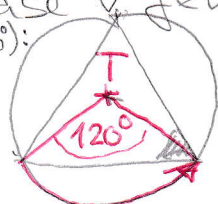
zbyvajících dvě,  $\sigma_3$  a  $\sigma_4$ , jsou totožné s danými přímkami  $p$  a  $g$ .

Střed souměrnosti má tento útvar jeden, jedná se o průsečík přímek  $p, g$ ;  $S \in p \cap g$ .

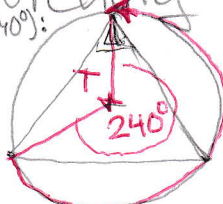
8. Při kterých rotacích přejde sám v sebe (reprodukuje se) rovnostranný trojúhelník (uvažujte pouze rotace kolem těžiště daného trojúhelníku.



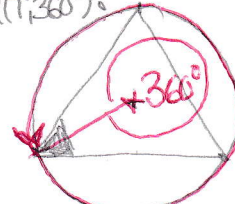
$R(T, 120^\circ)$ :



$R(T, 240^\circ)$ :



$R(T, 360^\circ)$ :

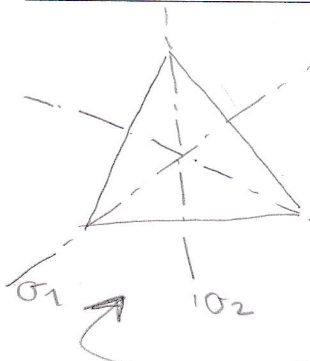


Rovnostrannému trojúhelníku lze opsat kružnici, jejímž středem je právě jeho těžiště. Pak si můžeme snadno představit rotační pohyby kolem  $T$ , v nichž vrcholy  $\Delta$  přechází zase v jeho vrcholy.

Poslední rotace  $R(T, 360^\circ)$  je zřejmě totožná s identitou.



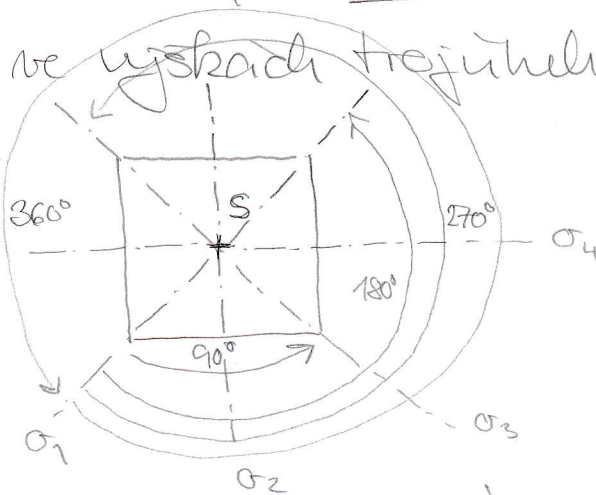
9. Je dán rovnostranný trojúhelník. Určete všechna zobrazení, která ho reprodukuje. Řešte úlohu pro daný čtverec a daný obdélník.



Zobrazeními, která daný objekt reprodukuje, rozumíme taková zobrazení, v nichž se útvar zobrazí sám na sebe (označeno vrcholy nehraje roli)

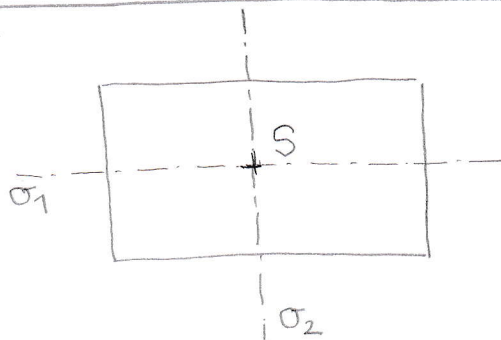
o Pro rovnostranný trojúhelník jsou to tri rotace kolem těžiště (středu kružnice opsané), viz řešení příkladu 8, a tri osové souměrnosti s osami ve výšce trojúhelníku, viz obrázek.

o Pro čtverec



Pro čtverec jsou to čtyri osové souměrnosti s osami  $\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3, \sigma_4$ , viz obrázek, čtyri rotace kolem středu čtverce S (průsečík úhlopříček) o úhly postupně  $90^\circ, 180^\circ, 270^\circ$  a  $360^\circ$  (identita) a potom ještě středová souměrnost dle bodu S, viz obr.

o Pro obdélník



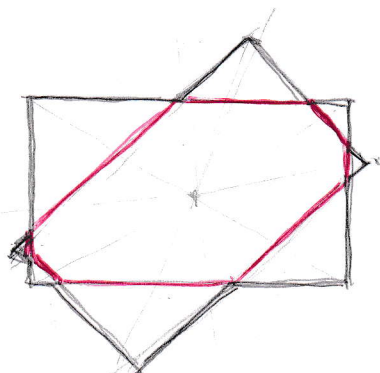
Pro obdélník jsou to dvě osové souměrnosti s osami  $\sigma_1, \sigma_2$ , viz obrázek, a jedna středová souměrnost dle bodu S. Také můžeme uvažovat rotace o  $180^\circ$  a  $360^\circ$  kolem S, ale ta první je ekvivalentní se středovou souměrností  $\rho(S)$  a ta druhá s identitou  $J$ .

10. Narýsujte obdélník a otočte ho kolem jeho středu o úhel velikosti  $45^\circ$ . Jaký geometrický útvar je

a) sjednocením,

b) průnikem obou obdélníků?

Ad a) sjednocením je nekonvexní šestnáctiúhelník,  
viz červená čára v obrázku



Ad b) průnikem je konvexní osmiúhelník,  
viz červená čára v obrázku

RH