

## 2 Dělicí poměr

Dělicím poměrem zde rozumíme číslo, které jednoznačně udává polohu bodu na přímce vzhledem ke dvěma pevně daným bodům této přímky.



Obrázek 8: Tři kolineární body

**Definice 11** (Dělicí poměr). *Nechť  $A, B, C$ ;  $A \neq B$ ,  $C \neq B$ , jsou tři body ležící na přímce (tj. tři kolineární body). Dělicím poměrem bodu  $C$  vzhledem k bodům  $A, B$  rozumíme reálné číslo  $\lambda$ , které zapisujeme  $(ABC)$ , a pro jehož absolutní hodnotu platí*

$$|(ABC)| = \frac{|AC|}{|BC|}, \quad (1)$$

*přitom pro bod  $C$  ležící vně úsečky  $AB$  je  $(ABC) > 0$  a pro bod  $C$  ležící uvnitř  $AB$  je  $(ABC) < 0$ . Pro  $C = A$  je zřejmě  $(ABC) = 0$ .*

**Poznámka.** Uvedená definice zavádí dělicí poměr pomocí podílu vzdáleností bodu  $C$  od daných bodů  $A, B$ . Protože vzdálenosti jsou kladné, nepřináší jejich podíl žádnou informaci o znaménku dělicího poměru, kterému pak musí být věnována zvláštní část definice. Tomu se vyhneme, pokud použijeme k zavedení pojmu dělicí poměr odpovídající vektory definované příslušnou trojicí bodů, viz Obr.9.



Obrázek 9: Dělicí poměr bodu  $C$  vzhledem k bodům  $A, B$

**Definice 12** (Dělicí poměr 2). *Nechť  $A, B, C$ ;  $A \neq B$ ,  $C \neq B$ , jsou tři body ležící na přímce (tj. tři kolineární body). Potom číslo  $\lambda$  definované rovnicí*

$$C - A = \lambda(C - B) \quad (2)$$

*značíme  $(ABC)$  a nazýváme dělicím poměrem bodu  $C$  vzhledem k bodům  $A, B$ .*

**Poznámka.** Ve vztahu (2) je obsažena kompletní informace o čísle  $\lambda$ , tj. o jeho absolutní hodnotě i o znaménku. Pro snazší zapamatování si můžeme (2) přepsat do tvaru

$$\lambda = \frac{C - A}{C - B},$$

který sice není formálně správně, ale jasně koresponduje se vztahem (1). Smysl získá až dosazením souřadnic bodů  $A = [a_1; a_2]$ ,  $B = [b_1; b_2]$ ,  $C = [c_1; c_2]$  :

$$\lambda = \frac{c_1 - a_1}{c_1 - b_1} = \frac{c_2 - a_2}{c_2 - b_2}.$$

**PŘÍKLAD 2.1.** Určete dělicí poměr  $(ABS)$  středu  $S$  úsečky  $AB$  vzhledem k jejím krajním bodům  $A, B$ .

**PŘÍKLAD 2.2.** Pro body  $A, B, C$  platí  $(ABC) = \lambda$ . Zapište pomocí  $\lambda$  dělicí poměry  $(BAC), (CBA), (ACB), (CAB)$  a  $(BCA)$ .

*Řešení:* Vztah (2) pro  $(ABC) = \lambda$  přepíšeme do tvaru  $A = \lambda B + (1 - \lambda)C$ . Odtud po vydělení  $\lambda$  dostaneme  $B = \frac{1}{\lambda}A + (1 - \frac{1}{\lambda})C$ . Odtud je zřejmé, že  $(BAC) = \frac{1}{\lambda}$ . Poznamenejme ještě, že ke stejnému výsledku vede také toto odvození:  $(BAC) = \frac{C - B}{C - A} = \frac{1}{\frac{C-A}{C-B}} = \frac{1}{\lambda}$ .

Analogicky odvodíme vyjádření dalších dělicích poměrů v rámci dané trojice bodů:  $(CBA) = \frac{\lambda}{\lambda - 1}$ ,  $(ACB) = 1 - \lambda$ ,  $(CAB) = \frac{1}{1 - \lambda}$  a  $(BCA) = 1 - \frac{1}{\lambda}$ .

**PŘÍKLAD 2.3.** V rovině jsou dány dva pevné body  $A, B$ . Určete množinu všech bodů  $X$  této roviny, pro které platí

$$\frac{|AX|}{|BX|} = k,$$

kde  $k$  je reálná konstanta.

*Řešení:* Hledanou množinou je kružnice, které je známá jako „Apolloniova kružnice“. Nalezení její rovnice si usnadníme vhodným umístěním bodů  $A, B$  vzhledem k souřadnicovým osám. Konkrétně je umístíme na osu  $x$  tak, že  $A = [-a, 0]$  a  $B = [a, 0]$ , kde  $a \in \mathbb{R}$ . Potom má vyšetřovaná množina bodů  $X = [x, y]$  rovnici

$$\left(x - \frac{a(k^2 + 1)}{k^2 - 1}\right)^2 + y^2 = \frac{4a^2 k^2}{(k^2 - 1)^2},$$

která skutečně odpovídá kružnici.

## 2.1 Barycentrické souřadnice

Výše uvedené skutečnosti nás mohou přivést k možnosti vyjádření polohy bodu nezávisle na volbě soustavy souřadnic. Bod  $C$  můžeme, při zvolených bodech  $A, B$ , zapsat takto:

$$C = \frac{1}{1 - \lambda}A - \frac{\lambda}{1 - \lambda}B.$$

Jedná se o příklad tzv. barycentrických<sup>1</sup> souřadnic.

### Barycentrické souřadnice vzhledem ke dvěma bodům

Bod  $X$  leží na přímce  $AB$  právě tehdy, když existují dvě čísla  $\alpha, \beta \in R$  taková, že platí

$$X = \alpha A + \beta B, \quad \alpha + \beta = 1.$$

Tato čísla nazýváme **barycentrickými souřadnicemi** bodu  $X$  vzhledem k bodům  $A, B$ . Rovnice  $X = \alpha A + \beta B$ , kde  $\alpha + \beta = 1$  se nazývá **bodová rovnice přímky**.

**Poznámka.** Analogicky můžeme zavést barycentrické souřadnice bodu  $X$  vzhledem ke třem, čtyřem, obecně pak  $k$  bodům. Proveďte pro  $k = 3, 4$ .

**PŘÍKLAD 2.4.** *Napište barycentrické souřadnice středu úsečky  $AB$  vzhledem k jejím krajním bodům.*

**PŘÍKLAD 2.5.** *Napište barycentrické souřadnice těžiště trojúhelníku  $ABC$  vzhledem k jeho vrcholům.*

**Věta 1.** *V prostoru  $E_k$  zvolme  $k + 1$  bodů  $A_i$ ,  $k + 1$  čísel  $\alpha_i$  a  $k + 1$  čísel  $\beta_i$ , kde  $i \in \{1, 2, \dots, k + 1\}$ . Potom platí:*

a) *Bod  $X$  definovaný vztahem*

$$X = \alpha_1 A_1 + \alpha_2 A_2 + \dots + \alpha_{k+1} A_{k+1}$$

*je definován nezávisle na volbě soustavy souřadnic právě tehdy, když*

$$\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_{k+1} = 1.$$

b) *Vektor  $\vec{u}$  definovaný vztahem*

$$\vec{u} = \beta_1 A_1 + \beta_2 A_2 + \dots + \beta_{k+1} A_{k+1}$$

*je definován nezávisle na volbě soustavy souřadnic právě tehdy, když*

$$\beta_1 + \beta_2 + \dots + \beta_{k+1} = 0.$$

---

<sup>1</sup>*Barus* znamená řecky *těžký*. Slovem *barycentrum* se označuje *hmotný střed* soustavy těles, většinou kosmických. Použití barycentrických souřadnic má analogii ve výpočtu polohy těžiště soustavy těles. Uvažujme například dvě bodová tělesa o hmotnostech  $m_1$  a  $m_2$ , která jsou umístěna v daném pořadí v bodech  $X$  a  $Y$ . Potom pro souřadnice těžiště  $T$  této soustavy dvou těles platí:  $T = \frac{m_1 X + m_2 Y}{m_1 + m_2} = \frac{m_1}{m_1 + m_2} X + \frac{m_2}{m_1 + m_2} Y$ , kde  $\frac{m_1}{m_1 + m_2} + \frac{m_2}{m_1 + m_2} = 1$ .